

ROZWIĄZANIE INNOWACYJNE: „AUTONOMICZNY ROBOT POŁOWY DO SIEWU I PIELĘGNACJI UPRAW SZEROKORZĘDOWYCH”

Nr projektu: PBS3/B9/32/2015

Rozwiązanie innowacyjne pt. „**Autonomiczny robot polowy do siewu i pielęgnacji upraw szerokorzędowych**” powstało w wyniku prowadzonych prac naukowo-badawczych w ramach projektu badawczego PBS3/B9/32/2015 zrealizowanego przez: **Przemysłowy Instytut Maszyn Rolniczych, Instytut Pojazdów Wydziału Samochodów i Maszyn Roboczych Politechniki Warszawskiej i Przedsiębiorstwo Wielobranżowe PROMAR Sp. z o.o.**, dofinansowanego ze środków budżetowych za pośrednictwem **Narodowego Centrum Badań i Rozwoju**.

Robot w sposób kompleksowy automatyzuje prace związane z siewem i pielęgnacją upraw szerokorzędowych. **Przyczynia się do poprawy ochrony środowiska naturalnego i rozwoju rolnictwa precyzyjnego.** Charakteryzuje się nowoczesnymi rozwiązaniami technicznymi, wysoką jakością i efektywnością pracy.

Robot polowy do siewu i pielęgnacji upraw szerokorzędowych, posiada budowę modułową.

Autonomiczny robot został wyposażony w klasyczny układ napędowy wykorzystujący hydraulikę siłową oraz spalinowy silnik wysokoprężny. Robot ogranicza stosowanie chemicznych środków ochrony roślin i będzie pozwalał rolnikom, nawet w gospodarstwach wielkotowarowych, poszerzyć rynek zbytu o odbiorców produktów ekologicznych. Poprawa jakości nie będzie okupiona zwiększeniem pracochłonności, a obciążenie środowiska zostanie zmniejszone.

Opracowane rozwiązania w zakresie zaawansowanych systemów sterowania oraz mechatronicznych układów wykonawczych będą podstawą do doskonalenia techniki rolniczej zgodnie zasadami programu Rolnictwo 4.0.

**Przemysłowy Instytut
Maszyn Rolniczych**

**Instytut Pojazdów
Wydziału Samochodów
i Maszyn Roboczych
Politechniki Warszawskiej**

**Przedsiębiorstwo
Wielobranżowe
PROMAR Sp. z o.o.**

